

# CAMPAGNE D'EMPLOIS 2026

## PROFIL DU POSTE – ENSEIGNANTS-CHERCHEURS

Composante : IUT de Créteil - Vitry  
Laboratoire : LISSI (EA 3956)

Localisation de l'emploi demandé :  
Département GEII - Site de Créteil

### Identification de l'emploi

Nature de l'emploi (PR, MCF) : MCF

Poste n° : **0797**

Discipline CNU: 61

N° Galaxie (renseigné par la DRH) : 261882

Etat du poste : X Vacant

Susceptible d'être vacant

Date de la vacance du poste :

Profil du poste : **Robotique et Systèmes Embarqués**

Uniquement pour les enseignants chercheurs : Robotique et Systèmes Embarqués

**Job profile** (profil en anglais pour Galaxie) : **Robotics and Embedded Systems**

**Research Fields EURAXESS** (se référer à la liste des champs de recherche européens):  
Computer Science, Control Engineering, Biomedical Engineering

**Mots-clés** (se référer à la liste) : Robotics, Embedded Systems, Control Systems

**Nature du concours** (article de publication) (se reporter aux articles 46 et 26 du décret n°84-431 du 6 juin 1984 modifié) :

**Enseignement** : **Systèmes Embarqués, Robotique**

**Filières de formation concernées** : BUT GEii en 1ère, 2ème et 3ème année en formation initiale et en formation par apprentissage

### Objectifs pédagogiques et d'encadrement de filière ou de diplôme :

Les enseignements couvrent l'ensemble de la formation du BUT GEII (Bachelor Universitaire de Technologie en Génie Electrique et Informatique Industrielle) se trouvant détaillée dans le Programme National (PN LP-BUT GEII 2022). Le parcours ESE (Electronique et Systèmes Embarqués) sera particulièrement ciblé.

Les ressources pédagogiques qui pourront être enseignées dans ce cadre seront l'électronique, l'informatique embarquée, les capteurs et instrumentation, l'automatisme, la programmation sur microcontrôleurs, la mécatronique et la robotique. Il s'agira également d'encadrer et de participer à la conception de situations d'apprentissage et d'évaluation (Saé).

Il sera attendu du candidat un véritable investissement dans les diverses responsabilités collectives permettant le bon fonctionnement du département (direction d'études, emplois du temps, communication, responsabilité de l'alternance et des stages...) ainsi qu'une participation active aux conseils de département, réunions pédagogiques et commissions semestrielles. Sa présence sera également attendue lors des journées portes ouvertes, des salons et forums des métiers afin de participer à la promotion de notre département. Dans le cadre de l'apprentissage et des stages il participera au suivi des étudiants.

**Lieu principal d'exercice** (site, adresse, code postal) :

IUT de Créteil-Vitry

Département GEii- IUT de Créteil-Vitry

61 av du Général de Gaulle, 9410 Créteil Cedex

**Equipe pédagogique** : Génie Électrique et Informatique Industrielle

**Nom directeur département** : Lydie Maisonnave

**Email** : lydie.maisonnave@u-pec.fr

**Tél.** : 01 45 17 17 55

**URL dépt. (facultatif) :**

<https://iut.u-pec.fr/formations/but/but-genie-electrique-et-informatique-industrielle>

**Recherche : Robotique et perception multimodale pour l'assistance**

**Activités scientifiques du laboratoire :**

Le LISSI mène des recherches multidisciplinaires, à la fois théoriques et appliquées, dans le domaine des sciences du numérique, avec un positionnement scientifique marqué autour des technologies pour la santé. Le maître de conférences exercera ses activités au sein de l'équipe SIRIUS (Systèmes Intelligents, Robotique Ambiante et de Service) du laboratoire LISSI. L'équipe développe des activités de recherche centrées sur la robotique d'assistance et le traitement de données physiologiques et multimodales, dans le but de concevoir des systèmes robotiques centrés sur l'utilisateur. Ces travaux impliquent la modélisation, l'intégration et la commande de systèmes embarqués, ainsi que la fusion et l'exploitation de données issues de capteurs variés.

**Thématiques scientifiques attendues du candidat :**

Le LISSI recherche un(e) candidat(e) ayant une expertise en contrôle/commande de systèmes robotiques interactifs et en exploitation de données multimodales issues de capteurs pour des applications d'assistance à la personne. Le candidat devra savoir concevoir et intégrer des systèmes robotiques complets, combinant capteurs (IMU, FSR, force, vision, etc.) et actionneurs dans des pipelines ROS, avec une maîtrise de la programmation sur systèmes embarqués évolutifs pour des solutions expérimentales.

Une expérience dans l'analyse et la caractérisation du mouvement humain, en particulier dans des contextes cliniques, ainsi que dans la fusion de données issues de capteurs multiples pour optimiser l'assistance robotique, sera appréciée. La connaissance ou l'ouverture à l'utilisation de techniques d'intelligence artificielle et d'apprentissage automatique pour l'exploitation des données ou le soutien à la commande robotique constituera un atout supplémentaire. Une expérience dans des projets de recherche financés (ANR, projets européens ou équivalents), notamment à travers une participation aux activités scientifiques et/ou aux phases de montage de projets, sera appréciée.

**Lieu principal d'exercice (site, adresse, code postal) :**

Université Paris Est Créteil (UPEC)- site de Vitry-sur-Seine  
120-122, rue Paul Armangot  
94400 Vitry-sur-Seine

**Laboratoire d'accueil :** Laboratoire Images, Signaux et Systèmes Intelligents (LISSI)

**Nom du directeur du laboratoire :** Samer Mohammed

**Tél. :** 01 41 80 73 18/39

**Email :** [samer.mohammed@u-pec.fr](mailto:samer.mohammed@u-pec.fr)

**URL labo (facultatif):** <http://www.lissi.fr/accueil/>

**Contact :**

Nom, Prénom :	Samer Mohammed
Courriel :	<a href="mailto:samer.mohammed@u-pec.fr">samer.mohammed@u-pec.fr</a>
Téléphone :	01 41 80 73 18/39

*NB : à retourner enregistrée sous le nom : « composante-FOP N° emploi ou Création »*

*Exemple : AEI-FOP12MCF1060 ou AEI-FOP-Création*